

Grafico comparativo

BASE	COMPONENTI ATTIVI	COMPONENTE PASSIVO
Natura della fonte	I componenti attivi forniscono energia o energia al circuito.	Gli elementi passivi utilizzano energia o energia nel circuito.
Esempi	Diodi, transistor, SCR, circuiti integrati ecc.	Resistenza, condensatore, induttore ecc.
Funzione del componente	Dispositivi che producono energia sotto forma di tensione o corrente.	Dispositivi che immagazzinano energia sotto forma di tensione o corrente.
Guadagno di potenza	Sono in grado di fornire guadagno di energia.	Non sono in grado di fornire guadagno di energia.
Flusso di corrente	I componenti attivi possono controllare il flusso di corrente.	I componenti passivi non possono controllare il flusso della corrente.
Requisito di fonte esterna	Richiedono una fonte esterna per le operazioni.	Non richiedono alcuna fonte esterna per le operazioni.
Natura dell'energia	I componenti attivi sono donatori di energia.	I componenti passivi sono accettori di energia.

In questo articolo la differenza tra componenti attivi e passivi è spiegata considerando diversi punti. **Componenti attivi** sono gli elementi o i dispositivi che sono in grado di fornire o erogare energia al circuito. **Componenti passivi** sono i dispositivi che non richiedono alcuna fonte esterna per il funzionamento e sono in grado di immagazzinare energia sotto forma di tensione o corrente nel circuito.

L'opposizione che un circuito offre alla corrente alternata si chiama *impedenza* (Z); il reciproco è l'*ammettenza* (Y), la misura cioè di quanto bene il circuito « ammette » la corrente. Z , come R , si misura in Ω ; Y , come G , si misura in S .

L'impedenza di un circuito si può trovare modificando la legge di Ohm così da avere:

$$z = \frac{v}{i} \quad (1-15)$$

Il modulo dell'impedenza Z si può trovare con una delle seguenti formule:

$$Z = \frac{V}{I} = \frac{V_o}{I_o} = \frac{V_m}{I_m} = \frac{V_{p-p}}{I_{p-p}} \quad (1-15a)$$

Mentre le resistenze offrono pari opposizione sia a corrente continua che a corrente alternata, quella che le componenti induttive e capacitive offrono alla corrente alternata dipende dalla frequenza, e si chiama *reattanza* (X). Il reciproco della reattanza è la *suscettanza* (B).

$$\mathbf{Z=R+jX}$$

Impedenza = resistenza +reattanza

$$\mathbf{Y=G+jB}$$

Ammettenza=conduttanza+suscettanza

dove la reattanza X può essere positiva nel caso di una induttanza $X_L = \omega L \rightarrow \bar{X}_L = jX_L = j\omega L$

oppure negativa nel caso di un condensatore $X_C = 1/\omega C \rightarrow \bar{X}_C = 1/j\omega C = -j/\omega C$
(ricordando che moltiplicando numeratore e denominatore per $j \rightarrow j^2 = -1$)

Ricordiamo le varie forme di rappresentazione di un segnale sinusoidale

- in forma trigonometrica
- con un vettore esprimibile in forma complessa

Sinusoide:
 $a(t) = A_p \text{sen}(\omega t + \varphi)$
ricordare:
 A_p ampiezza sinusoidale
 ω pulsazione (velocità angolare del punto che descrive la sinusoidale)
 φ fase (indica la posizione iniziale del punto)
 T periodo (tempo di durata della singola ripetizione)
 f frequenza (numero di periodi T nell'unità di tempo)

forma cartesiana: $a + jb$
ricordare che
ampiezza sinusoidale: $A = \sqrt{a^2 + b^2}$
fase sinusoidale: $\varphi = \text{arctg} \frac{b}{a}$
forma polare: $A \angle \varphi$

nelle addizioni e nelle sottrazioni
conviene la forma cartesiana
nelle moltiplicazioni e nelle divisioni
conviene la forma polare

forma cartesiana
 $(a + jb) + (c + jd) = (a + c) + j(b + d)$
 $(a + jb) - (c + jd) = (a - c) + j(b - d)$
 $(a + jb)(c + jd) = ac + jad + jbc - bd =$
 $= (ac - bd) + j(ad + bc)$
 $\frac{(a + jb)}{(c + jd)} = \frac{(a + jb)(c - jd)}{(c + jd)(c - jd)} = \frac{ac - jad + jbc + bd}{c^2 - jcd + jcd + d^2} =$
 $= \frac{ac + bd}{c^2 + d^2} + j \frac{bc - ad}{c^2 + d^2}$
forma polare
 $A_1 \angle \alpha \cdot A_2 \angle \beta = A_1 A_2 \angle (\alpha + \beta)$
 $\frac{A_1 \angle \alpha}{A_2 \angle \beta} = \frac{A_1}{A_2} \angle (\alpha - \beta)$

Abbiamo visto che applicando la legge di Ohm

In un resistore:

$$\bar{I} = \frac{\bar{V}}{R}$$

La **figura 8** sintetizza graficamente quanto appena esposto.

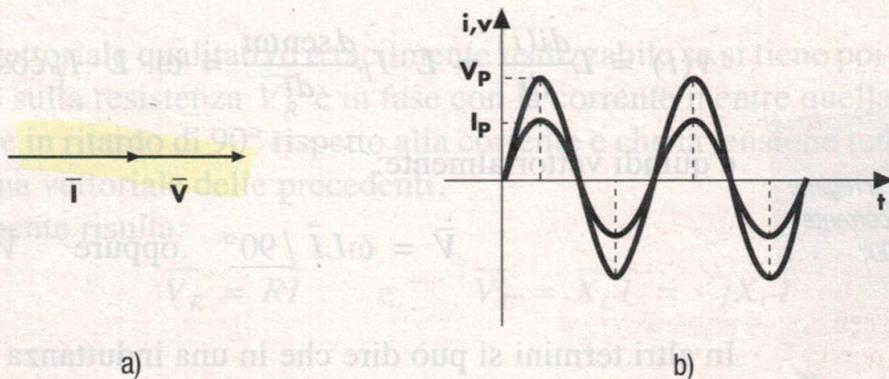


Figura 8

In una resistenza la tensione e la corrente sono in fase.

In un induttore

$$\bar{X}_L = jX_L = j\omega L$$

e quindi vettorialmente:

$$\bar{V} = \omega L \bar{I} \angle 90^\circ \quad \text{oppure} \quad \bar{V} = j\omega L \bar{I}$$

21

In altri termini si può dire che in una induttanza *la corrente risulta sfasata di 90° in ritardo* rispetto alla tensione o, il che è lo stesso, è la tensione a essere sfasata in anticipo rispetto alla corrente (**fig. 10**).

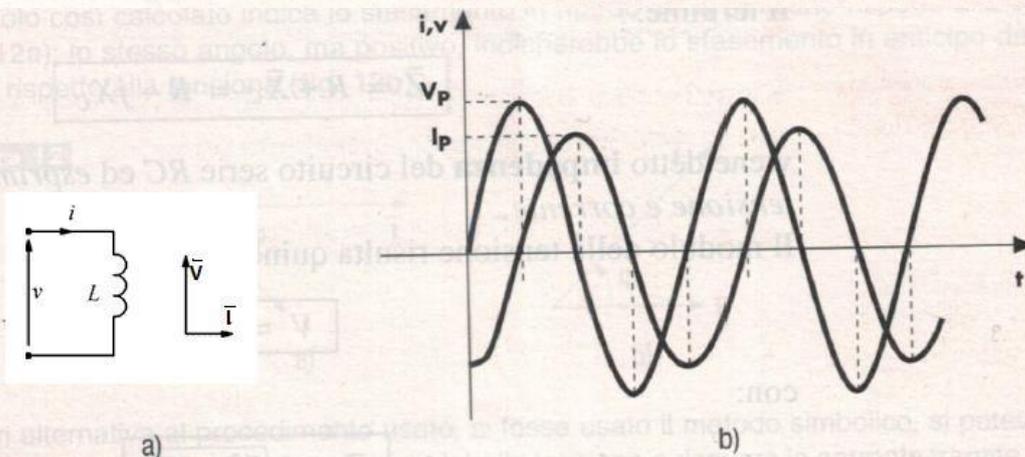


Figura 10

In una induttanza la corrente è in ritardo di 90° rispetto alla tensione.

In un Condensatore

$$\bar{X}_C = \frac{1}{j\omega C} = -j\frac{1}{\omega C} = -jX_C$$

$$\bar{V} = \bar{X}_C \bar{I}$$

In altri termini si può dire che a regime sinusoidale la corrente che attraversa un condensatore risulta sfasata di 90° in anticipo rispetto alla tensione (fig. 9).

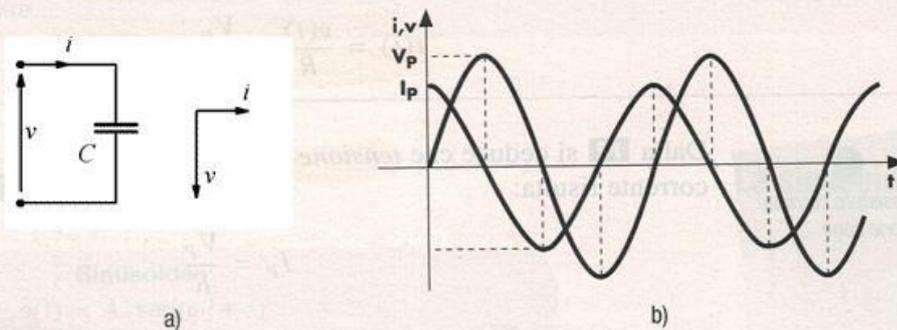


Figura 9

In un condensatore la corrente è in anticipo di 90° rispetto alla tensione.

Circuiti RC serie

Poiché in un circuito serie la grandezza comune è la corrente, per il disegno del grafico vettoriale conviene porre sull'asse di riferimento la corrente (fig. 11).

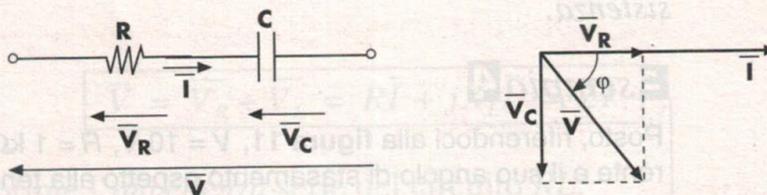


Figura 11

Circuito RC serie.

Il grafico vettoriale qualitativo è facilmente realizzabile se si tiene poi presente che la tensione sulla resistenza \bar{V}_R è in fase con la corrente mentre quella sul condensatore \bar{V}_C è in ritardo di 90° rispetto alla corrente e che la tensione totale \bar{V} risulta dalla somma vettoriale delle precedenti.

Analiticamente risulta:

$$\bar{V}_R = R\bar{I} \quad \text{e} \quad \bar{V}_C = \bar{X}_C\bar{I} = -jX_C\bar{I}$$

24

e quindi:

$$\bar{V} = \bar{V}_R + \bar{V}_C = (R - jX_C)\bar{I} = \bar{Z}\bar{I}$$

25

Il termine:

$$\bar{Z} = R + \bar{X}_C = R - jX_C$$

26

viene detto **impedenza** del circuito serie RC ed *esprime il rapporto complesso tra tensione e corrente.*

Il modulo della tensione risulta quindi:

$$V = ZI$$

27

con:

$$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2}$$

28

L'angolo di sfasamento risulta infine:

$$\varphi = \text{arctg} -\frac{V_C}{V_R} = \text{arctg} -\frac{X_C}{R}$$

29

dove $-V_C$ e $-X_C$ rappresentano le componenti immaginarie (le reali sono nulle) dei corrispondenti vettori \bar{V}_C e \bar{X}_C e, analogamente, V_R e R rappresentano le parti reali (le immaginarie sono nulle) di \bar{V}_R e \bar{R} .

Quanto appena esposto è generalizzabile dicendo che:

a regime sinusoidale il rapporto complesso tra la tensione e la corrente ai capi di un bipolo viene chiamato **impedenza**. Il suo modulo, essendo il rapporto tra una tensione e una corrente, si misura in ohm.

La definizione di impedenza permette di esprimere **la legge di Ohm** a regime sinusoidale:

$$\bar{V} = \bar{Z}\bar{I}$$

30

Si può quindi considerare la resistenza un caso particolare di impedenza priva di componente reattiva e, in modo analogo, la reattanza una impedenza priva di resistenza.

Esempio 4

Posto, riferendoci alla **figura 11**, $V = 10 \text{ V}$, $R = 1 \text{ k}\Omega$, $C = 100 \text{ nF}$, $f = 1 \text{ kHz}$, calcolare la corrente e il suo angolo di sfasamento rispetto alla tensione.

Si calcola il modulo dell'impedenza:

$$Z = \sqrt{R^2 + X_C^2} \approx 1880 \Omega \quad \text{con} \quad X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi f C} \approx 1592 \Omega$$

Si calcola il modulo della corrente:

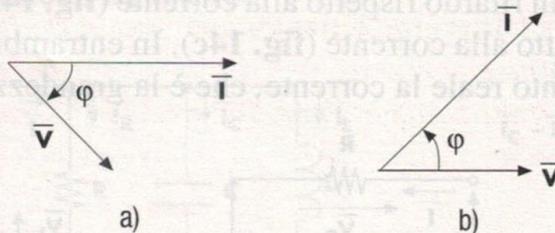
$$I = \frac{V}{Z} \approx 5,32 \text{ mA}$$

Risulta infine:

$$\varphi = \arctg\left(-\frac{X_C}{R}\right) = -57,86^\circ$$

L'angolo così calcolato indica lo sfasamento in ritardo della tensione rispetto alla corrente (**fig. 12a**); lo stesso angolo, ma positivo, indicherebbe lo sfasamento in anticipo della corrente rispetto alla tensione (**fig. 12b**).

Figura 12



Se, in alternativa al procedimento usato, si fosse usato il metodo simbolico, si poteva assegnare fase nulla (ovvero valore solo reale) alla tensione e ricavare la corrente tramite la legge di Ohm:

$$\vec{I} = \frac{\vec{V}}{\vec{Z}} = \frac{10}{1000 - j1592} = \frac{10}{1880 \angle -57,86^\circ} \approx 5,32 \text{ mA} \angle 57,86^\circ$$

In questo caso l'angolo di sfasamento risulta positivo perché, avendo assegnata fase nulla alla tensione, il grafico vettoriale è quello di **figura 12b**.

Circuiti RL serie

Si procede in modo analogo al caso precedente e quindi, fissata la corrente sull'asse reale, si ottiene il grafico di **figura 13**.

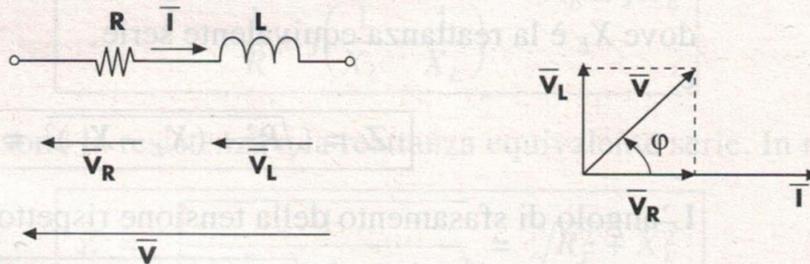


Figura 13
Il caso RL serie.

Analiticamente si ha:

$$\bar{V}_R = R\bar{I} \quad \text{e} \quad \bar{V}_L = jX_L\bar{I} \quad 31$$

e quindi:

$$\bar{V} = \bar{V}_R + \bar{V}_L = R\bar{I} + jX_L\bar{I} = \bar{Z}\bar{I} \quad 32$$

con \bar{Z} che esprime l'impedenza serie del circuito RL :

$$\bar{Z} = R + \bar{X}_L = R + jX_L \quad 33$$

Il modulo di questa impedenza risulta:

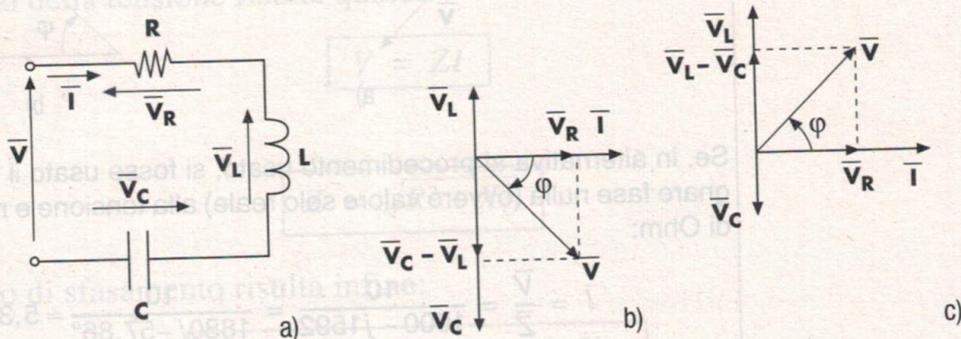
$$Z = \sqrt{R^2 + X_L^2} \quad 34$$

e l'angolo di sfasamento risulta:

$$\varphi = \arctg \frac{V_L}{V_R} = \arctg \frac{X_L}{R} \quad 35$$

Circuiti RLC serie

In **figura 14** si sono considerate due possibilità: $X_C > X_L$ e quindi tensione complessiva in ritardo rispetto alla corrente (**fig. 14b**); $X_C < X_L$ e quindi tensione in anticipo rispetto alla corrente (**fig. 14c**). In entrambi i grafici vettoriali si è preso come riferimento reale la corrente, che è la grandezza comune.



Se risultasse $X_C = X_L$ il circuito si comporterebbe come fosse puramente resistivo e quindi tensione e corrente risulterebbero in fase: è il caso della cosiddetta **riso-nanza serie**. Analiticamente risulta:

$$\bar{V} = \bar{Z}\bar{I} = R\bar{I} + jX_L\bar{I} - jX_C\bar{I} \quad 36$$

con:

$$\bar{Z} = R + j(X_L - X_C) = R \pm jX_E \quad 37$$

dove X_E è la reattanza equivalente serie,
e:

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} = \sqrt{R^2 + X_E^2} \quad 38$$

L'angolo di sfasamento della tensione rispetto alla corrente risulta infine:

$$\varphi = \operatorname{arctg} \frac{(X_L - X_C)}{R} \quad 39$$

In pratica lo sfasamento della tensione rispetto alla corrente si ottiene con l'arctg del rapporto tra la parte immaginaria (presa con il suo segno) e la parte reale dell'impedenza equivalente serie.

Esempio 5

Posti, per il circuito di **figura 14**, $I = 100 \text{ mA}$, $R = 2,2 \text{ k}\Omega$, $L = 100 \text{ mH}$, $C = 330 \text{ nF}$ e $f = 500 \text{ Hz}$, calcolare la tensione ai capi del circuito serie e l'angolo di sfasamento della tensione rispetto alla corrente. Risulta:

$$Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2} \approx 2294 \Omega$$

con:

$$X_L = \omega L = 2\pi fL \approx 314 \Omega \quad \text{e} \quad X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi fC} \approx 965 \Omega$$

e quindi:

$$V = ZI \approx 229,4 \text{ V}$$

L'angolo di sfasamento risulta infine:

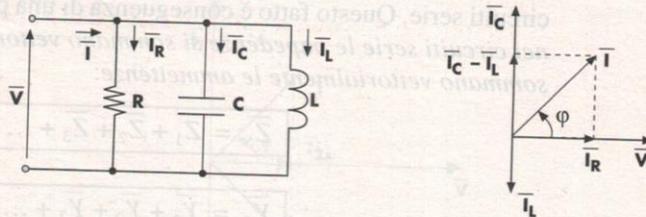
$$\varphi = \arctg \frac{(X_L - X_C)}{R} \approx -16,48^\circ$$

Il fatto che risulti negativo vuole dire che la tensione è in ritardo rispetto alla corrente. In alternativa si poteva risalire ai medesimi risultati con il metodo simbolico; infatti, supposta la corrente I reale:

$$\bar{V} = \bar{Z}\bar{I} = 2294 \angle -16,48^\circ \cdot 0,1 \angle 0^\circ = 229,4 \angle -16,48^\circ$$

5. Circuiti parallelo

Si consideri un circuito formato da una resistenza in parallelo a una capacità e una induttanza come in **figura 15**.



In questo caso la grandezza comune è la tensione e quindi il grafico è stato tracciato ponendo la tensione sull'asse di riferimento (si noti che si è supposta la corrente capacitiva maggiore di quella induttiva, ma evidentemente si può verificare anche il caso contrario).

Analiticamente risulta:

$$\bar{I} = \bar{I}_R + \bar{I}_L + \bar{I}_C = \bar{V} \left[\frac{1}{R} + j \left(\frac{1}{X_C} - \frac{1}{X_L} \right) \right] \quad 40$$

L'impedenza risulta quindi:

$$\bar{Z} = \frac{\bar{V}}{\bar{I}} = \frac{1}{\frac{1}{R} + j \left(\frac{1}{X_C} - \frac{1}{X_L} \right)} = R_E \pm jX_E \quad 41$$

dove R_E e X_E sono la resistenza e la reattanza equivalente serie. In modulo:

$$Z = \frac{1}{\sqrt{\left(\frac{1}{R}\right)^2 + \left(\frac{1}{X_C} - \frac{1}{X_L}\right)^2}} = \sqrt{R_E^2 + X_E^2} \quad 42$$

Lo sfasamento della corrente rispetto alla tensione risulta:

$$\varphi = \arctg \frac{\frac{1}{X_C} - \frac{1}{X_L}}{\frac{1}{R}} = \arctg \left(\mp \frac{X_E}{R_E} \right) \quad 43$$

Si noti che l'inversione del segno deriva dal fatto che in questa relazione stiamo calcolando lo sfasamento della corrente rispetto alla tensione mentre nella **39** si calcola lo sfasamento della tensione rispetto alla corrente.

Nei circuiti di tipo parallelo risulta spesso comodo definire l'**ammettenza** come rapporto complesso tra la corrente e la tensione ai terminali del bipolo considerato:

$$\bar{Y} = \frac{\bar{I}}{\bar{V}} = G \pm jB \quad 44$$

dove G è la **conduttanza** e B è la **suscettanza**:

$$G = \frac{1}{R} \quad \text{e} \quad B = \frac{1}{X} \quad 45$$

Con queste notazioni dalla **41** si ottiene:

$$\bar{Y} = \frac{1}{\bar{Z}} = G + j(B_C - B_L) \quad \mathbf{46} \quad Y = \sqrt{G^2 + (B_C - B_L)^2} \quad \mathbf{47} \quad \varphi = \operatorname{arctg} \frac{B_C - B_L}{G} \quad \mathbf{48}$$

Le **46**, **47** e **48** mantengono una struttura analoga a quelle corrispondenti dei circuiti serie. Questo fatto è conseguenza di una proprietà di carattere più generale: *nei circuiti serie le impedenze si sommano vettorialmente, nei circuiti parallelo si sommano vettorialmente le ammettenze:*

$$\bar{Z}_S = \bar{Z}_1 + \bar{Z}_2 + \bar{Z}_3 + \dots + \bar{Z}_n \quad \mathbf{49}$$

$$\bar{Y}_P = \bar{Y}_1 + \bar{Y}_2 + \bar{Y}_3 + \dots + \bar{Y}_n \quad \mathbf{50}$$

Questa proprietà era già stata vista nel caso particolare di circuiti puramente resistivi, dove in serie si sommano le resistenze e in parallelo si sommano le conduttanze.

6. Circuiti serie-parallelo

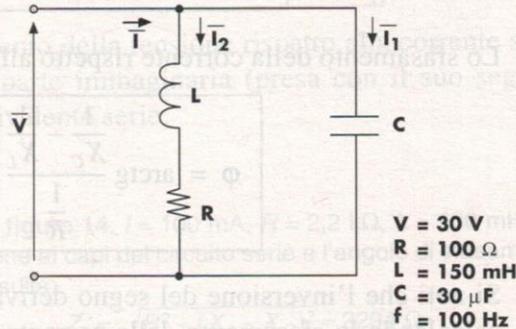
La soluzione di circuiti serie-parallelo è conseguenza di quanto esposto nei due precedenti paragrafi.

Si tenga però presente che mentre per circuiti solo serie o solo parallelo la notazione complessa può risultare inutile o comunque evitabile, pur di tenere correttamente conto degli sfasamenti introdotti dalle componenti reattive, per i circuiti misti l'utilizzazione della notazione complessa agevola molto la procedura di calcolo.

Esempio 6

Calcolare la corrente che viene assorbita dal bipolo di **figura 16** e il suo angolo di sfasamento, rispetto a V .

Figura 16



Si calcolano le reattanze:

$$X_L = 2\pi fL = 2\pi \cdot 100 \cdot 150 \cdot 10^{-3} \approx 94,25 \Omega$$

$$X_C = \frac{1}{2\pi fC} = \frac{1}{2\pi \cdot 100 \cdot 30 \cdot 10^{-6}} \approx 53,05 \Omega$$

Fissato come riferimento vettoriale la tensione V nota, si ottiene:

$$\bar{I}_1 = j \frac{\bar{V}}{X_C} \approx j \frac{30}{53,05} \approx j0,565 \quad \bar{I}_2 = \frac{\bar{V}}{Z_2} = \frac{\bar{V}}{R + jX_L} \approx \frac{30}{100 + j94,25} \approx 0,159 - j0,150$$

e quindi:

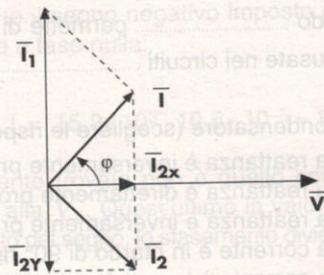
$$\bar{I} = \bar{I}_1 + \bar{I}_2 \approx 0,159 + j0,415 \quad \text{e in modulo} \quad I = \sqrt{0,159^2 + 0,415^2} \approx 0,444 \text{ A}$$

La fase, infine, risulta:

$$\arctg \frac{0,415}{0,159} \approx 69,04^\circ$$

La corrente risulta quindi in anticipo rispetto alla tensione (**fig. 17**).

Figura 17



Si noti che, dagli esempi sin qui considerati, si può concludere che, se è stato preso come riferimento vettoriale una tensione (una corrente), l'arcotangente (\arctg) del rapporto tra la parte immaginaria (presa con il suo segno) e la parte reale della corrente (tensione) esprime lo stesso sfasamento della grandezza calcolata rispetto a quella di riferimento. Se invece lo sfasamento si calcola come arcotangente del rapporto tra la parte immaginaria e la parte reale dell'impedenza equivalente serie, lo sfasamento va inteso della tensione rispetto alla corrente (viceversa invertendo il segno).

Facciamo il punto

Vediamo in tab. 1-5 una lista delle caratteristiche e delle relazioni che caratterizzano impedenza, reattanza, ammettenza e suscettanza.

Tabella 1-5

Circuiti in serie (Vedi Fig. 1-10)	Circuiti in parallelo (Vedi Fig. 1-11)
$Z = \frac{1}{Y} = \frac{V}{I}$ (1-15b)	$Y = \frac{1}{Z} = \frac{I}{V}$ (1-21)
$X_L = \omega L = 2\pi fL$ (1-16)	$B_L = \frac{1}{X_L} = \frac{1}{\omega L} = \frac{1}{2\pi fL}$ (1-22)
$X_C = \frac{1}{\omega C} = \frac{1}{2\pi fC}$ (1-17)	$B_C = \frac{1}{X_C} = \omega C = 2\pi fC$ (1-23)
$X_T = X_L - X_C$ (1-18a)	$B_T = B_C - B_L$ (1-24a)
$= \omega L - \frac{1}{\omega C} = \frac{\omega^2 LC - 1}{\omega C}$ (1-18b)	$= \omega C - \frac{1}{\omega L} = \frac{\omega^2 LC - 1}{\omega L}$ (1-24b)
$Z^2 = R^2 + X_T^2$ <i>modulo</i> (1-19)	$Y^2 = G^2 + B_T^2$ (1-25)
$\phi = \arctan \frac{X_T}{R}$ (1-20)	$\phi' = \arctan \frac{B_T}{G}$ (1-26)
in cui $X_L =$ reattanza induttiva $B_L =$ suscettanza induttiva $X_C =$ reattanza capacitiva $B_C =$ suscettanza capacitiva $X_T =$ reattanza totale $B_T =$ suscettanza totale	

Per onde sinusoidali

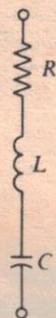


Fig. 1-10

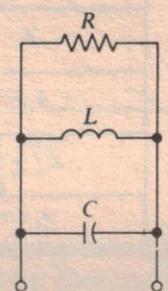


Fig. 1-11

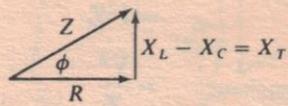
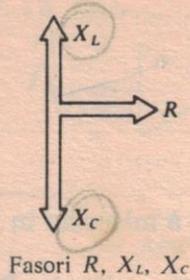
Quando la frequenza è zero (corrente continua) una capacità si comporta come un circuito aperto, l'induttanza come un corto circuito.

Le capacità in pratica lasciano passare un po' di corrente e le induttanze hanno sempre associata una certa resistenza, ma nella maggior parte dei casi si possono trattare tutte come se fossero ideali.

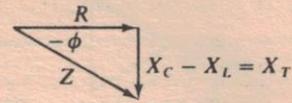
All'aumentare della frequenza, con l'induttanza aumenta gradualmente il ritardo della corrente rispetto alla tensione; con la capacità invece la corrente anticipa rispetto alla tensione.

In un circuito in ac la resistenza conserva la stessa fase tra la tensione e la corrente che l'attraversano. Questa si definisce una relazione *in fase*.

$$V = j\omega L I_L$$

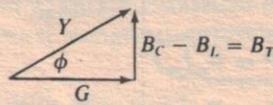
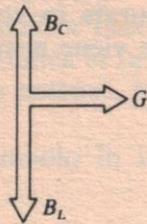


Quando $X_L > X_C$, $Z = R + jX_T$

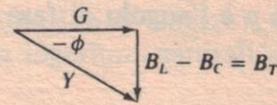


Quando $X_C > X_L$, $Z = R - jX_T$

Fig. 1-12 Triangoli di impedenza



Quando $B_C > B_L$, $Y = G + jB_T$



Quando $B_L > B_C$, $Y = G - jB_T$

Fig. 1-13 Triangoli di ammettenza

Possiamo anche usare, come si vede in tab. 1-6, la notazione a variabili complesse per Z e Y .

Tabella 1-6

Rettangolare	Polare	Euleriana
$Z_L = R + jX_L$	Z_L / ϕ	$Z_L e^{j\phi}$
$Z_C = R - jX_C$	$Z_C / -\phi$	$Z_C e^{-j\phi}$
$Z_T = R + j(X_L - X_C) = R \pm jX$	$Z_T / \pm \theta$	$Z_T e^{\pm j\theta}$
$Y_C = G + jB_C$	Y_C / ϕ'	$Y_C e^{j\phi'}$
$Y_L = G - jB_L$	$Y_L / -\phi'$	$Y_L e^{-j\phi'}$
$Y_T = G + j(B_C - B_L) = G \pm jB_T$	$Y_T / \pm \phi'$	$Y_T e^{\pm j\phi'}$

$j\omega - jL$

Concetto di risonanza

1.7 RISONANZA IN SERIE E IN PARALLELO

La risonanza è una condizione particolare e molto importante in cui può venire a trovarsi un circuito in corrente alternata. Dipende dalla frequenza, dai valori dei componenti e dalla configurazione del circuito.

Per un circuito RLC in serie come quello di Fig. 1-16a la risonanza si riscontra a una sola frequenza $f_r(f_0)$ per cui le reattanze induttiva e capacitiva sono uguali ($X_L = X_C$).

Per un circuito in parallelo come quello di Fig. 1-16b la risonanza si verifica alla frequenza $f_r(f_0)$ con suscettanze induttiva e capacitiva uguali ($B_L = B_C$).

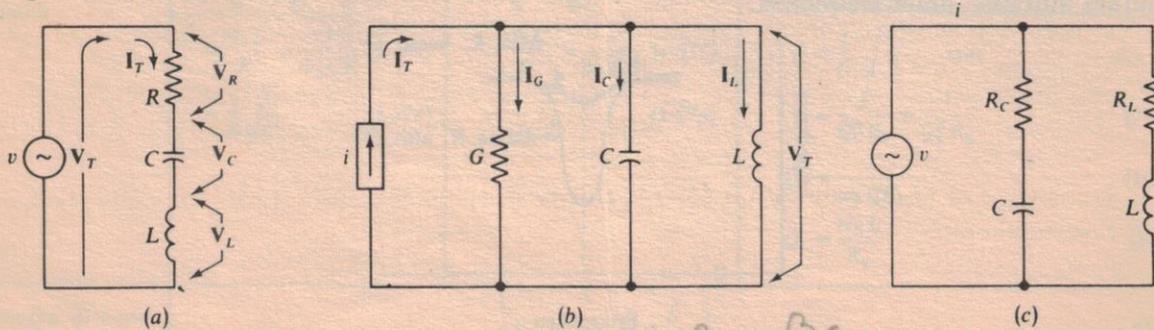
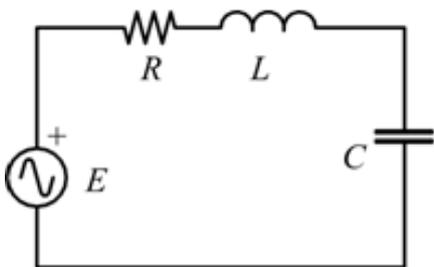


Fig. 1-16

Sia per la risonanza in serie che in parallelo, la definizione implica il fatto che nel circuito tensione totale e corrente totale sono in fase.

CIRCUITO RISONANTE SERIE

Consideriamo il seguente circuito:



L'impedenza vista dalla corrente vale:

$$\bar{Z} = R + jX = R + j(X_L - X_C)$$

Il valore di tale corrente è $\bar{I} = \frac{\bar{E}}{\bar{Z}}$

La reattanza capacitiva $X_C = \frac{1}{\omega C}$ è invece inversamente proporzionale alla frequenza e su un grafico X-f il suo diagramma rappresentativo sarebbe una iperbole (equilatera).

La reattanza totale $X = X_L - X_C$ assume valori positivi o negativi, in funzione della prevalenza di X_L o di X_C . Tende asintoticamente a X_L alle frequenze alte ($+\infty$) e tende asintoticamente a X_C ($-\infty$) alle frequenze basse.

La reattanza totale X si annulla quando $X_C = X_L$; questa condizione viene definita di risonanza.

$$\omega L = \frac{1}{\omega C} \quad \text{da cui si ha}$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

o anche

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$

con ω_0 =pulsazione di risonanza e f_0 =frequenza di risonanza.

In corrispondenza della condizione di risonanza, si verifica:

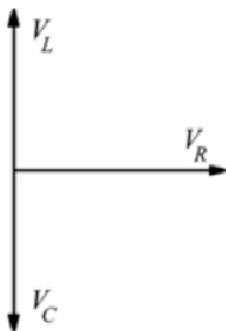
Le due reattanze sono uguali $X_C = X_L$

La reattanza totale è nulla $X=0$.

Il circuito è puramente ohmico $\varphi=0$.

L'impedenza totale è uguale alla resistenza $Z=R$ e assume il valore minimo.

La corrente $I_0 = E/R$ assume valore massimo.



In queste condizioni i vettori rappresentativi le cadute di tensione sulla bobina e sulla capacità sono uguali.

$$V_L = \omega_0 L I_0 = \frac{I_0}{\omega_0 C} = V_C$$

viene, dunque definito il coefficiente di risonanza Q.

$$Q = \frac{V_L}{V_R} = \frac{V_C}{V_R} \quad \text{essendo} \quad V_R = R I_0$$

$$Q = \frac{V_L}{V_R} = \frac{V_C}{V_R} \quad \text{essendo} \quad V_R = R I_0$$

$$Q = \frac{\omega_0 L}{R} \quad \text{oppure} \quad Q = \frac{1}{\omega_0 R C}$$

In genere si fa distinzione fra Q e $Q_b = \frac{\omega_0 L}{R_b}$ quest ultimo viene chiamato coefficiente di bontà (di qualità) della bobina e

in esso appare R_b = resistenza serie derivante dalle perdite della bobina.

Q comprende l'intera resistenza del circuito vista in serie al gruppo risonante ed è calcolata soltanto per $f=f_0$. Q_b è invece valida e costante entro certi limiti al variare di f .

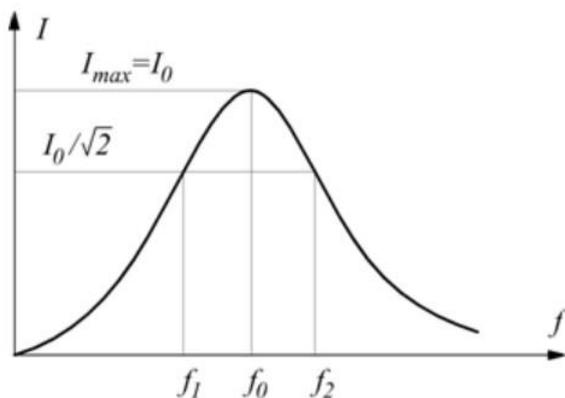
Per le considerazioni fatte, mantenendo costante E

$$\lim_{f \rightarrow 0} I = \lim_{f \rightarrow 0} \frac{E}{Z} = 0 \quad \text{questo fatto perchè } (|X_C| \rightarrow \infty) \Rightarrow (|Z| \rightarrow \infty)$$

$$\lim_{f \rightarrow \infty} I = \lim_{f \rightarrow \infty} \frac{E}{Z} = 0 \quad \text{questo fatto perchè } (|X_L| \rightarrow \infty) \Rightarrow (|Z| \rightarrow \infty)$$

Considerando $I_{max} = \frac{E}{R}$ si può dedurre per la I un andamento del genere:

Considerando $I_{max} = \frac{E}{R}$ si può dedurre per la I un andamento del genere:

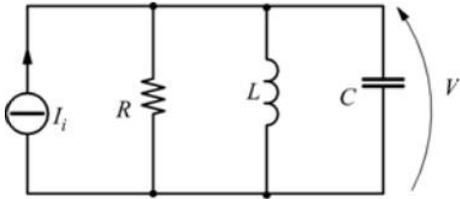


dove vengono evidenziate le due frequenze di taglio f_1 ed f_2 ottenute in corrispondenza del valore

$$\frac{I_{max}}{\sqrt{2}} = \frac{I_0}{\sqrt{2}}$$

CIRCUITO RISONANTE PARALLELO

Consideriamo il seguente circuito:

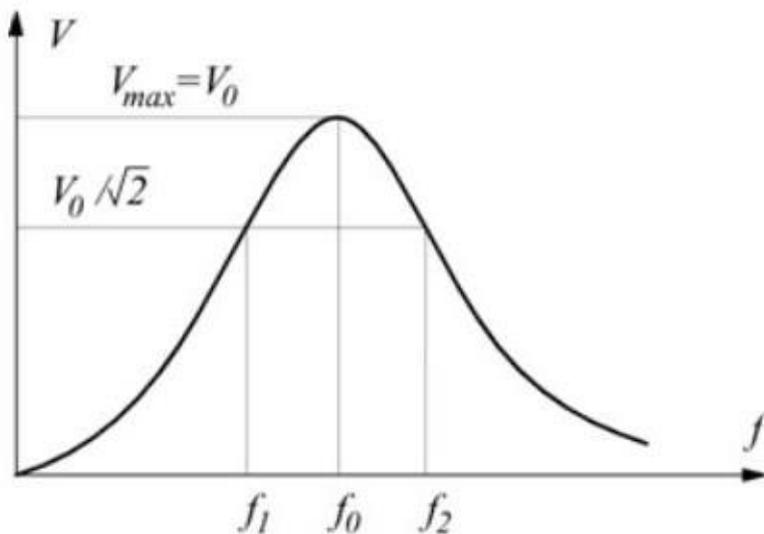


Il circuito RCL parallelo è alimentato, in regime alternato da una corrente I_i costante è perfettamente duale rispetto al circuito precedente.

$$\bar{V} = \bar{Z} \cdot \bar{I}_i = \frac{\bar{I}_i}{\bar{Y}} \text{ dove } Y \text{ è l'ammettenza con } Y = G + jB = G + j(B_C - B_L)$$

ovviamente $G = \frac{1}{R}$ è la conduttanza (Siemens) $B_C = \omega C$ è la suscettanza capacitiva (Siemens) e $B_L = \frac{1}{\omega L}$ è la suscettanza induttiva (Siemens).

studiando la $V(f)$ si possono fare le stesse considerazioni del caso precedente.



ottenendo la pulsazione di risonanza:

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

associata alla frequenza

$$f_0 = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC}}$$